Math 371 ODEs: Midterm Review

Topics Covered in Midterm: First-Order Differential Equations

• Linear Equations: Method of Integrating Factors

< □ > < 同 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > <

- Separable Equations
- Exactness
- Homogeneous Equations
- Bernoulli Equations

Topics Covered in Midterm: Second-Order Differential Equations

- Reduction of Order
- Homogeneous Linear Equations with Constant Coefficients
- Nonhomogeneous Linear Equations with Constant Coefficients: Undtermined Coefficients
- Nonhomogeneous Linear Equations: Variation of Parameters

< □ > < 同 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > <

• Cauchy-Euler Equations

Part I First-Order ODEs

Linear Equations

To find a solution of equation $\frac{dy}{dx} + P(x)y = f(x)$, do the following Step 1. Calculate the integrating factor: $\rho(x) = e^{\int P(x)dx}$ Step 2. Multiply both sides of the DE by $\rho(x)$:

$$\rho(x)\frac{dy}{dx} + \rho(x)P(x)y = \rho(x)f(x)$$

Step 3. Write the LHS of the resulting equation in Step 2 as

$$\rho(x)\frac{dy}{dx} + \rho(x)P(x)y = D_x[\rho(x)y(x)]$$

Step 4. Integrate the equation $D_x[\rho(x)y(x)] = \rho(x)f(x)$:

$$\rho(x)y(x) = \int \rho(x)f(x)dx + C$$

Step 5. Solve for y:

$$y(x) = \frac{1}{\rho(x)} \int \rho(x) f(x) dx + \frac{C}{\rho(x)}.$$

・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・

The recipe only works for the linear equations in the standard form. Thus if you need to solve equation

$$a_1(x)y' + a_0(x)y = f(x)$$

you should turn it into the standard form

$$y' + \frac{a_0(x)}{a_1(x)}y = \frac{f(x)}{a_1(x)}$$

◆□▶ ◆□▶ ◆三▶ ◆三▶ 三三 のへぐ

before using the method of integrating factors.

To solve an separable equation $\frac{dy}{dx} = H(x, y)$, do the following

Step 1. Write the DE in the separable form:

$$\frac{dy}{dx} = H(x, y) = g(x)h(y) \Rightarrow \frac{dy}{h(y)} = g(x)dx$$

Step 2. Integrate on both sides to get an implicit solution:

$$\int \frac{dy}{h(y)} = \int g(x)dx + C$$

The recipe may not be able to find the singular solutions, that is, those trivial solutions $y = y_0$ such that $h(y_0) = 0$. Thus to get all solutions, you should FIRST check the singular solutions, then use the above method to get an implicit solution.

If DE Mdx + Ndy = 0 satisfies

$$M_y = N_x$$

then we could find a general solution by doing the following

Step 1. Integrate $F_x = M$ w.r.t. x.

Step 2. Integrate $F_y = N$ w.r.t. y.

Step 3. F can be expressed as a union of the terms obtained in Steps 2 and 3.

< □ > < 同 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > <

Exactness: General Case

To solve a nonexact DE M(x, y)dx + N(x, y)dy = 0, we may do the following

Step 1. Multiply the DE by a factor $\mu(x, y)$: $\mu M dx + \mu N dy = 0$

Step 2. Apply the Criterion for Exactness to the new DE:

$$\frac{\partial}{\partial y}[\mu M] = \frac{\partial}{\partial x}[\mu N] \Rightarrow M \frac{\partial \mu}{\partial y} + \mu \frac{\partial M}{\partial y} = N \frac{\partial \mu}{\partial x} + \mu \frac{\partial N}{\partial x}$$

Step 3. Obtain an ODE in μ and solve for μ :

• Drop the term of μ_x : $\frac{d\mu}{dy} = \frac{N_x - M_y}{M} \mu \Rightarrow \mu = e^{\int \frac{N_x - M_y}{M} dy}$ • Drop the term of μ_y : $\frac{d\mu}{dx} = \frac{M_y - N_x}{N} \mu \Rightarrow \mu = e^{\int \frac{M_y - N_x}{N} dx}$

Step 4. Solve the new DE obtained in Step 1 by the method of exact equations.

To solve homogeneous equation y' = f(y/x), do the following

Step 1. Transform the original equation into a separable equation via the substitution $v = \frac{y}{x}$:

$$x\frac{dv}{dx}=f(v)-v.$$

< ロ > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □

Step 2. Solve the separable equation obtained in Step 1.

Step 3. Substitute v back to get the general solution:

To solve Bernoulli equation $\frac{dy}{dx} + P(x)y = Q(x)y^n$, do the following

Step 1. Transform the original equation into a linear equation via the substitution $v = y^{1-n}$:

$$\frac{dv}{dx}+(1-n)P(x)v=(1-n)Q(x).$$

・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・

Step 2. Use the method of integrating factors to solve the resulting linear DE.

Step 3. Substitute v back to obtain the general solution.

Part II Second-Order ODEs

◆□▶ ◆□▶ ◆臣▶ ◆臣▶ 三臣 - のへぐ

If y_1 is a solution of DE

$$y'' + P(x)y' + Q(x)y = 0,$$

then we a second linearly independent solution y_2 can be obtained by the following formula

$$y_2 = y_1 \int \frac{e^{-\int P(x)dx}}{y_1^2} dx$$

◆□▶ ◆□▶ ◆三▶ ◆三▶ 三三 のへぐ

The formula in reduction of order only works for the equations in the standard form. Thus if you need to find a second solution of

$$a_2(x)y'' + a_1(x)y' + a_0(x)y = 0$$

you should turn it into the standard form

$$y'' + \frac{a_1(x)}{a_2(x)}y' + \frac{a_0(x)}{a_2(x)}y = 0$$

◆□▶ ◆□▶ ◆三▶ ◆三▶ 三三 のへぐ

before using the formula.

To solve equation ay'' + by' + cy = 0, where *a*, *b*, and *c* are constants, do the following Step 1. Find the corresponding characteristic equation:

 $am^2 + bm + c = 0$

Step 2. Solve this characteristic equation:

$$m_1, m_2 = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$$

・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・

Step 3. Get the general solution: Case 1. $m_1 \neq m_2$ real: $y = c_1 e^{m_1 x} + c_2 e^{m_2 x}$ Case 2. $m_1 = m_2$ real: $y = (c_1 + c_2 x)e^{m_1 x}$ Case 3. $m_1, m_2 = \alpha \pm i\beta$: $y = c_1 e^{\alpha x} \cos(\beta x) + c_2 e^{\alpha x} \sin(\beta x)$ To solve equation $a_n y^{(n)} + a_{n-1} y^{(n-1)} + \cdots + a_2 y'' + a_1 y' + a_0 y = 0$, where a_i , $i = 0, 1, \cdots, n$, are constants, do the following Step 1. Find the corresponding characteristic equation:

$$a_n m^n + a_{n-1} m^{n-1} + \dots + a_2 m^2 + a_1 m + a_0 = 0$$

Step 2. Solve this characteristic equation.

Step 3. Suppose that m is a root with multiplicity k. Then the part of a general solution corresponding to m is of the form:

Case 1. *m* is real: $(c_0 + c_1 x + \dots + c_{k-1} x^{k-1})e^{mx}$ Case 2. $m = \alpha \pm i\beta$: $(c_1 + c_2 x + c_3 x^2 + \dots + c_k x^{k-1})e^{\alpha x}\cos(\beta x) + (d_1 + d_2 x + d_3 x^2 + \dots + d_k x^{k-1})e^{\alpha x}\sin(\beta x)$

◆ロト ◆母 ト ◆ 臣 ト ◆ 臣 ト ○ 臣 - の へ ()

Consider the DE ay'' + by' + cy = g(x) with g(x) of either form $P_l(x)e^{mx}\cos(kx)$ or $P_l(x)e^{mx}\sin(kx)$, where $P_l(x)$ is a polynomial in x of degree l. To find a particular solution y_p , do the following Step 1. Find its complementary function y_c .

Step 2. Take the trial function as

$$y_p(x) = (A_0 + A_1 x + A_2 x^2 + \dots + A_l x^l) e^{mx} \cos(kx) + (B_0 + B_1 x + B_2 x^2 + \dots + B_l x^l) e^{mx} \cos(kx).$$

Step 3. Check the duplicate terms.

Step 4. Eliminate the duplicate part by multiplying by x^s , where s > 0 is the smallest such integer.

・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・

Variation of Parameters

To find a particular solution of the nonhomogeneous linear DE $y'' + a_1(x)y' + a_0(x)y = g(x)$, do the following Step 1. Find the complementary function $y_c = c_1y_1 + c_2y_2$. Step 2. Assume $y_p = u_1y_1 + u_2y_2$. Step 3. Write down the system of equations of u'_1 , u'_2 :

$$u'_1y_1 + u'_2y_2 = 0, \quad u'_1y'_1 + u'_2y'_2 = g(x)$$

Step 4. Solve for u'_1 , u'_2 :

$$u'_1 = -\frac{y_2g(x)}{W(y_1, y_2)}$$
 and $u'_2 = \frac{y_1g(x)}{W(y_1, y_2)}$,

where $W(y_1, y_2)$ is the Wronskian of y_1 and y_2 . Step 5. Obtain u_1 and u_2 :

$$u_1 = -\int \frac{y_2 g(x)}{W(y_1, y_2)} dx$$
 and $u_2 = \int \frac{y_1 g(x)}{W(y_1, y_2)} dx$

The formulas in variation of parameters only work for the equations in the standard form. Thus if you need to find a particular solution of

$$a_2(x)y'' + a_1(x)y' + a_0(x)y = g(x)$$

you should turn it into the standard form

$$y'' + \frac{a_1(x)}{a_2(x)}y' + \frac{a_0(x)}{a_2(x)}y = \frac{g(x)}{a_2(x)}y$$

Then in Step 3 the system of equations of u'_1 , u'_2 is:

$$u_1'y_1 + u_2'y_2 = 0, \quad u_1'y_1' + u_2'y_2' = \frac{g(x)}{a_2(x)}$$

◆□▶ ◆□▶ ◆臣▶ ◆臣▶ 三臣 - のへぐ

To solve equation $ax^2y'' + bxy' + cy = 0$, where *a*, *b*, and *c* are constants, do the following Step 1. Find the corresponding characteristic equation:

$$am(m-1)+bm+c=0$$

Step 2. Solve this characteristic equation:

$$m_1, m_2 = rac{-(b-a) \pm \sqrt{(b-a)^2 - 4ac}}{2a}$$

・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・

Step 3. Get the general solution: Case 1. $m_1 \neq m_2$ real: $y = c_1 x^{m_1} + c_2 x^{m_2}$ Case 2. $m_1 = m_2$ real: $y = (c_1 + c_2 \ln x) x^{m_1}$ Case 3. $m_1, m_2 = \alpha \pm i\beta$: $y = c_1 x^{\alpha} \cos(\beta \ln x) + c_2 x^{\alpha} \sin(\beta \ln x)$ • For the Cauchy-Euler equation $ax^2y'' + bxy' + cy = 0$, if we introduce the substitution $x = e^t$, then the equation can be rewritten as

$$arac{d^2y}{dt^2}+(b-a)rac{dy}{dt}+cy=0,$$

which is a linear equation with constant coefficients.

• To solve the nonhomogeneous equation $ax^2y'' + bxy' + cy = g(x)$, we may use the variation of parameters. Notice that we need FRIST turn the DE into its standard form so that the system of equations of u'_1 , u'_2 is:

$$u_1'y_1 + u_2'y_2 = 0, \quad u_1'y_1' + u_2'y_2' = \frac{g(x)}{ax^2}$$

・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・
・